## **Technisches Datenblatt**

## **ZUM SCHWENKMOTOR**



Typ: HSH 64 SG Art.-Nr.: 4816935

Bauart		Drehflüge	el-Schwenkn	notor	
		Prinzipbedingt weist der Antrieb einen druck- und viskositätsabhängigen internen Leckvolumenstrom auf.			
		Wirkt z.B. im Ruhezustand ein externes Drehmoment auf die Schwenkmotorwelle, so weicht diese von ihrer			
Dayweille -		Winkelposition ab!			
Baureihe		HSH: Schwenkmotor ohne Endlagendämpfung und ohne interne Schwenkwinkelbegrenzung mit einer			
		radial und axial hydrostatisch gelagerten Triebwelle. Der Schwenkmotor kann mit auf den Anwendungsfall abgestimmten Komponenten bestückt			
			werden, wie		
		- Ventilanschlussplatten mit unterschiedlichen Lochbildern und Anschlüssen			
		- Regelventile und Winkelmeßsysteme aller namhafter Hersteller			
		- Pulsationsspeicher, Naben und Schrumpfscheiben oder Spannsätze			
Baugröße		64			
Befestigungsart			0 4 1	1. C. C	
- Schwenkmotorgehäuse		einseitige Stirnflächenbefestigung mit Gewinde DIN 13-1 - M 20 einseitige Flanschbefestigung mit Durchgangsbohrungen mit d = 21,5			
		Festigkeitsklasse der Befestigungsschrauben ≥ 10.9			
- Triebwellenende		zylindrisches Wellenende für Schrumpfscheibe oder Spannsatz mit d = 110 g6			
- Zentrierbohrung im Triebwellenende		DIN 332-2 - D M 24			
Anschlussart		Flanschfläche mit Durchgangsbohrungen und Rohrgewinde nach DIN ISO 228-1;			
		A und B mit d=22 in der Flanschfläche am hinteren Motordeckel und L G3/4 radial im hinteren			
		Motordeckel			
Einbaulage		beliebig; Je nach Einbaulage und Einsatzfall kann eine Last ggf. ein Vorauseilen der Schwenkmotorwelle			
		bewirken. In solch einem Fall sind geeignete Gegenmaßnahmen zu treffen! siehe Betriebsanleitung			
Schwenkwinkelbegrenzung		Eine externe Schwenkwinkelbegrenzung wird empfohlen!			
Bestimmungsgemäße Verwendung		Der Schwenkmotor ist zur Erzeugung eines wechselnden Drehmomentes in einer stationären Anwendung			
		bestimm			Ü
max. Nenndruck	p <sub>N max</sub>	bar	280		<sup>1</sup> )
min. Mindestdruck	p <sub>M min</sub>	bar	50	Für eine einwandfreie Funktion des lastfreien Antriebs erforderlich.	-
max. Startdruck ohne Belastung	p st max	bar	4,2	bei einem Ausgangsdruck von p = 1 bar	
spezifisches Drehmoment	M sp	Nm/bar	65,54	Drehmomentkonstante	<sup>2</sup> )
theoretisches Drehmoment	M <sub>th</sub>	Nm	18.351	bei ∆p=p <sub>N max</sub>	<sup>2</sup> )
mechanischer Wirkungsgrad ≈	η <sub>mec</sub>	_	0,985	bei $\Delta p = p_{N \text{ max}}$ und $\omega = \omega_{\text{max}}$	<sup>3</sup> )
effektives Drehmoment	M <sub>eff</sub>	Nm	18.076	bei $\Delta p = p_{Nmax}$ und $\omega = \omega_{max}$	<sup>3</sup> )
Anzahl der Arbeitskammern	Z	-	4	The first of the f	,
Nenn-Schwenkwinkel	Фи	grad	125	Der interne Anschlag darf nicht angefahren werden!	2)
max. Arbeitsschwenkwinkel	Фатах	grad	120	Dies entspricht einer maximalen Amplitude von ± 60°.	,
maximale Radialkraft	Frmax	N	30 000	mittig am Zapfen der Triebwelle angreifend	4)
maximale Axialkraft	Faxmax		17 000	zentrisch am Zapfen der Triebwelle angreifend	4)
Masse ≈	m	kg	287,0	± 10%, inkl. Ölfüllung	,
Massenträgheitsmoment Triebwelle	J <sub>wo</sub>	kgdm²	17,90	± 5%, ohne weitere Anbauteile wie Nabe, Kupplung, Drehwinkelmesssystem e	tc
max. Schwenkgeschwindigkeit		rad/s	7,0	Dies entspricht 401 grad/s bzw. einer äquivalenten Drehzahl n= 67 min <sup>-1</sup> .	1)
spezifisches Schluckvolumen	ω <sub>max</sub>	cm <sup>3</sup> /°		Daraus resultiert ein theoretisches Arbeitsvolumen von $V_A$ = 1 372,7 cm <sup>3</sup> .	<sup>2</sup> )
theor. erforderlicher Volumenstrom	V <sub>sp</sub> Q <sub>th</sub>	l/min	11,44 275,4		<sup>2</sup> )
max. Gesamt-Leckvolumenstrom		l/min	27,00	bei $\omega = \omega_{\text{max}}$ bei $\Delta p = p_{\text{Nmax}}$ und $v = 50 \text{ mm}^2/\text{s}$ (interne Leckage + Leckage am Anschluss L)	3)
effektiv erforderlicher Volumenstrom	Q <sub>L max</sub>	l/min	302,4	bei $\Delta p = p_{Nmax}$ , $\omega = \omega_{max}$ and $v = 50$ mm <sup>2</sup> /s	<sup>3</sup> )
	Q eff	bar	0,7	bei $\Delta p - p_{N \text{max}}$ , $\omega - \omega_{\text{max}}$ und $v - 50$ milli 75	1)
Leckflüssigkeitsdruck zulässige Druckflüssigkeit	p <sub>L max</sub>	Dai	0,7	LI D Minoralöla nach DIN 51524 T2	
	0 -		20 ±00	HLP-Mineralöle nach DIN 51524 T2  Der sich im Betrieb einstellende Viskositätsbereich ist zu beachten.	<sup>1</sup> )
Temperaturbereich Druckflüssigkeit	∂ öι	°C	-20 - +80	_	)
Bereich der kinematischen Viskosität	ν	mm²/s	20 – 150	kurzzeitig, der optimale Betriebsviskositätsbereich beträgt 40 – 50 mm²/s	
Reinheitsklasse der Druckflüssigkeit			_	Max. zulässiger Verschmutzungsgrad nach ISO 4406 Klasse 17/15/12.	
Bereich der Umgebungstemperatur	9	°C	0-+60		
Ausführung der Bauteiloberflächen				metallisch blank und mit einem Korrosionsschutzmittel benetzt	

© 2024 Hense Systemtechnik GmbH & Co. KG

Technische Änderungen und Irrtümer vorbehalten!

 $<sup>^1) \ {\</sup>sf Das} \ {\sf zeitgleiche} \ {\sf Auftreten} \ {\sf von} \ {\sf zwei} \ {\sf oder} \ {\sf mehr} \ {\sf Maximalwerten} \ {\sf von} \ {\sf Temperatur}, \ {\sf Druck} \ {\sf und} \ {\sf Schwenkgeschwindigkeit} \ {\sf bedarf} \ {\sf der} \ {\sf schriftlichen} \ {\sf Zustimmung} \ {\sf des} \ {\sf Herstellers!}$ 

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>) Theoretisch ermittelter Wert ohne Berücksichtigung von Fertigungstoleranzen und ggf. eines Wirkungsgrads.

 $<sup>^{\</sup>rm 3})$  In Versuchsreihen ermittelter Median; eine inferentielle Varianz ist möglich.

<sup>4)</sup> Die maximal zulässigen Kräfte gelten nur bei einer mit p N max in Funktion befindlichen hydrostatischen Lagerung!